

(FR) ATTENTION :

Le produit a subi une mise à jour: dans la version Run 2500 I, remplacer les parties correspondantes du guide joint au produit par les suivantes, revues et corrigées :

2) Description du produit et type d'utilisation

RUN 2500 I est alimenté par une ligne électrique courante monophasée à 230 V. Il est muni d'un moteur triphasé puissant et efficace, commandé par une logique spéciale « inverter » qui permet d'en régler la vitesse.

7.2.1) Fonctions premier niveau (fonctions ON-OFF)**Tableau 7 : liste fonctions programmables : premier niveau**

Led	Fonction	Description
L4	Ralentissement	Avec l'activation de cette fonction, une phase de ralentissement est effectuée à la fin des manœuvres d'ouverture et de fermeture. La vitesse de ralentissement final correspond à environ 0,05m/s quelle que soit la vitesse programmée durant la manœuvre. Si le ralentissement n'est pas activé, la vitesse reste constante pendant toute la manœuvre. Attention : Run 2500 I maintient la même force qu'il avait durant la manœuvre y compris durant le ralentissement ; par conséquent il sera possible d'utiliser le ralentissement même sur des portails très lourds

7.2.3) Fonctions deuxième niveau (paramètres réglables)**Tableau 9 : liste fonctions programmables : deuxième niveau**

Led d'entrée	Paramètre	Led (niveau)	Valeur	Description
L3	Vitesse moteur	L1	Vitesse 0,06 m/s	Règle la vitesse du moteur durant la course normale.
		L2	Vitesse 0,09 m/s	
		L3	Vitesse 0,13 m/s	
		L4	Vitesse 0,17 m/s	
		L5	Vitesse 0,20 m/s	
		L6	Vitesse 0,25 m/s	
		L7	Vitesse 0,17 - 0,09 m/s (Ouverture - Fermeture)	
		L8	Vitesse 0,25 - 0,17 m/s (Ouverture - Fermeture)	
L5	Sensibilité de détection des obstacles	L1	Sensibilité extrêmement élevée (portails légers)	Règle la sensibilité de détection des obstacles.
		L2	Sensibilité très élevée	
		L3	Sensibilité élevée	
		L4	Sensibilité moyenne	
		L5	Sensibilité moyenne à basse	
		L6	Sensibilité basse	
		L7	Sensibilité très basse (portails lourds)	
		L8	Détection non inclus (portails avec secousses)	

8) Caractéristiques techniques**Caractéristiques techniques Run 2500 I**

Typologie	Opérateur électromécanique avec moteur triphasé pour le mouvement automatique de portails coulissants à usage industriel avec logique électronique de commande et convertisseur tension/fréquence (inverter).
Couple maximum au démarrage (correspondant à la force pour mettre en mouvement le portail)	60 Nm (1660 N)
Couple nominal (correspondant à la force pour maintenir en mouvement le portail)	25 Nm (700 N)
Vitesse à vide	0,17m/s avec vitesse = L4 ; la vitesse est réglable de 0,06 à 0,25 m/s
Vitesse au couple nominal	0,15m/s avec vitesse = L4
Fréquence maximum des cycles de fonctionnement (au couple nominal)	28 cycles/heure (672 cycles/jour), pour un portail de 10 m ; équivalent à un cycle de 93%. La logique limite les cycles au maximum prévu dans les tableaux 2 et 3)**
Temps maximum de fonctionnement continu (au couple nominal)	45 minutes. La logique limite le fonctionnement continu au maximum prévu dans les tableaux 2 et 3)***
Alimentation RUN 2500 I	230 Vca (+10% -15%) 50/60 Hz
Puissance maximum absorbée au démarrage [correspondant à ampères]	650 W [3,7 A]
Puissance au couple nominal [correspondant à ampères]	450 W [2,6 A]

Note ** à 50°C et avec un portail de 17,5 m la fréquence maximum de fonctionnement est de 6 cycles/heure (équivalent à un cycle de 35%).

Note*** à 50 °C, le temps maximum de fonctionnement continu est de 20 minutes.